

Optimisation



Définition



- ⌘ L'optimisation d'un problème ou d'une fonction consiste à chercher la valeur des variables de la fonction qui minimise (ou qui maximise) sa valeur.
- ⌘ L'optimisation est généralement un problème compliqué, et il existe de multiples techniques, dont l'utilisation doit être adapté au type du problème.

Caractérisation des techniques d'optimisation



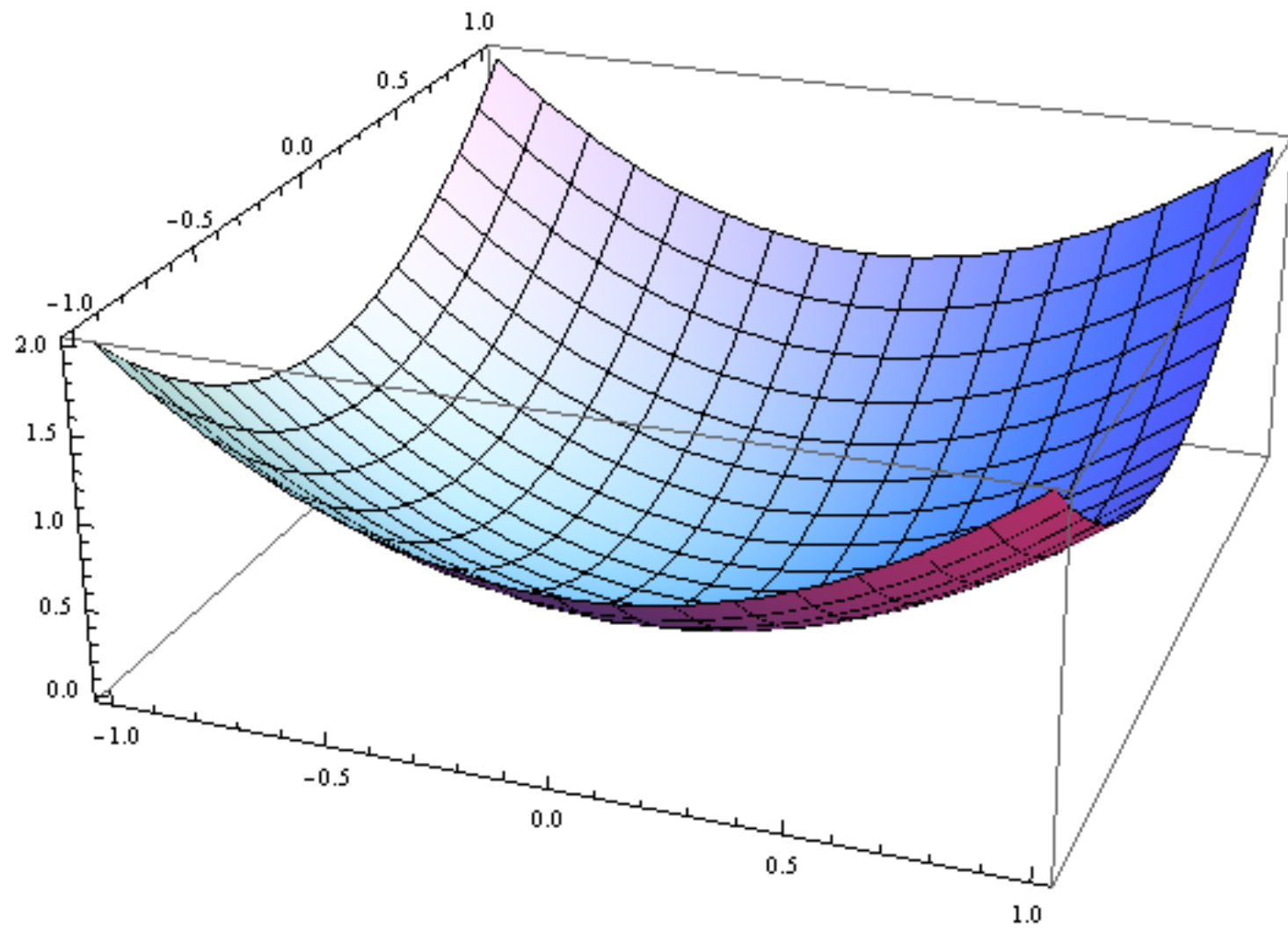
⌘ Optimisation globale/locale

- ☒ L'optimisation globale consiste à chercher le maximum de la fonction sur l'ensemble de définition
- ☒ L'optimisation locale consiste à chercher le maximum de la fonction au voisinage d'un point.

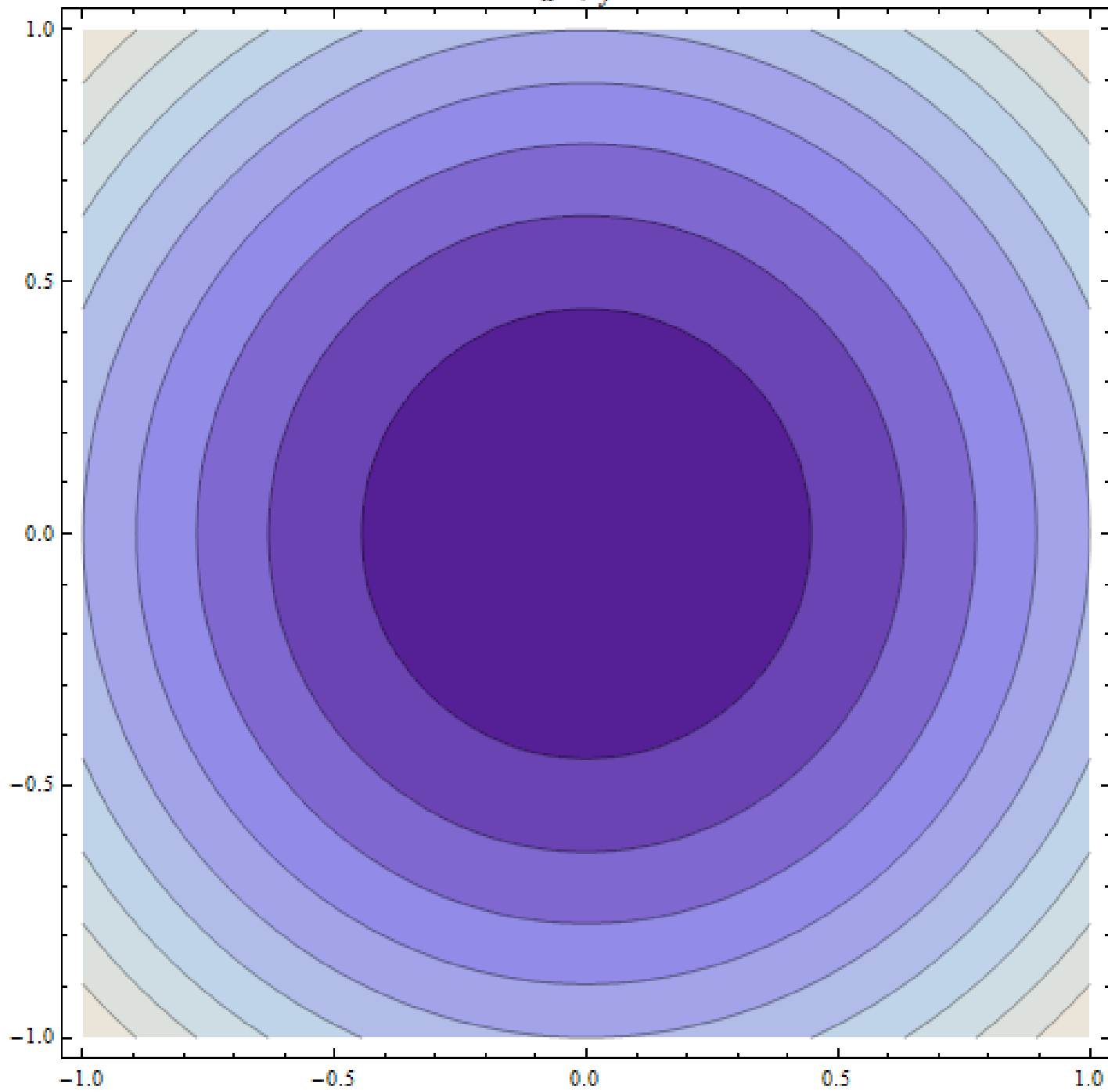
⌘ Méthode déterministe/stochastique

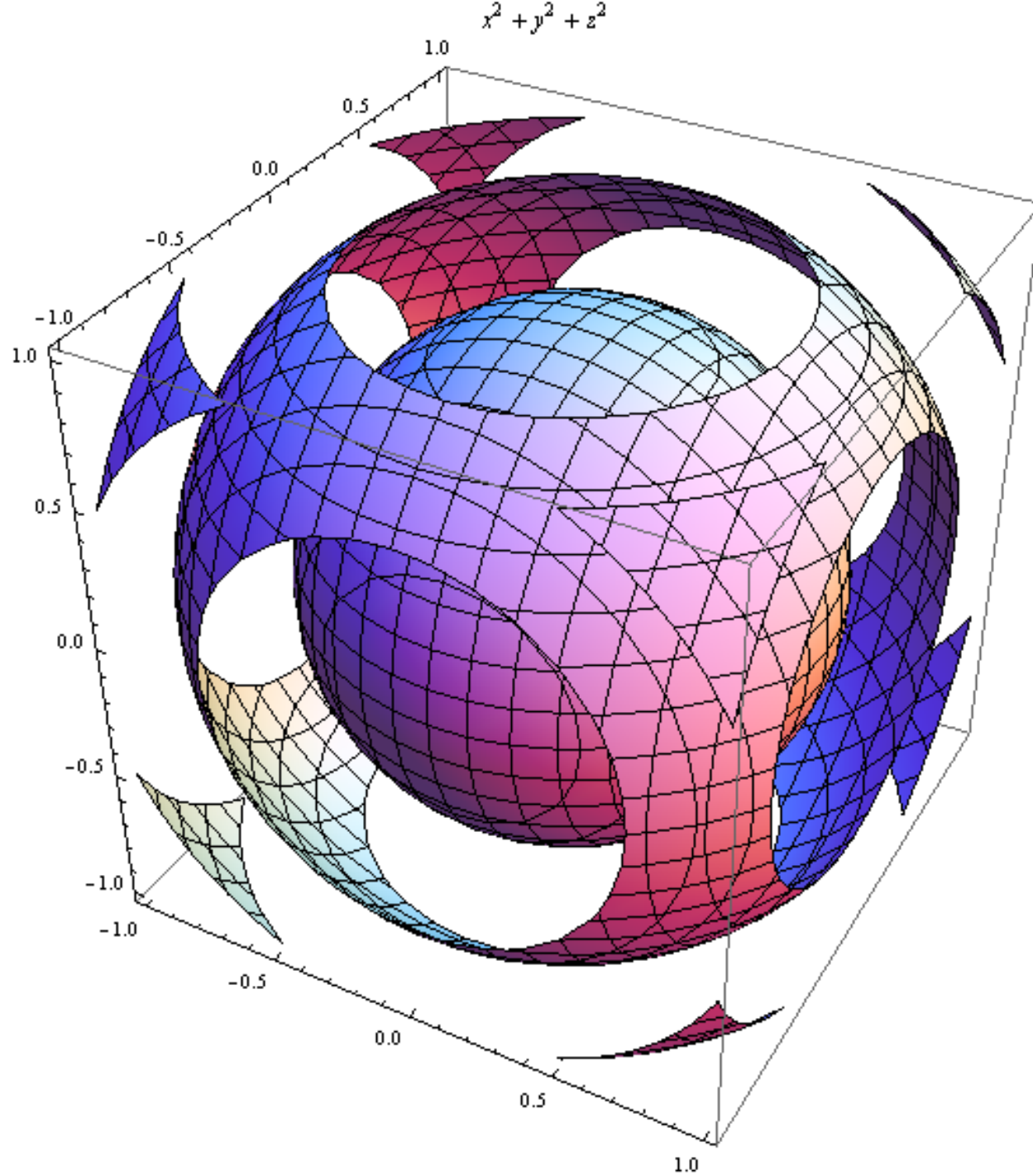
- ☒ Une méthode stochastique parcourt l'espace de recherche de façon « aléatoire ». Deux exécutions successives peuvent donner deux résultats différents.
- ☒ Une méthode déterministe parcourt toujours l'espace de recherche de la même façon.

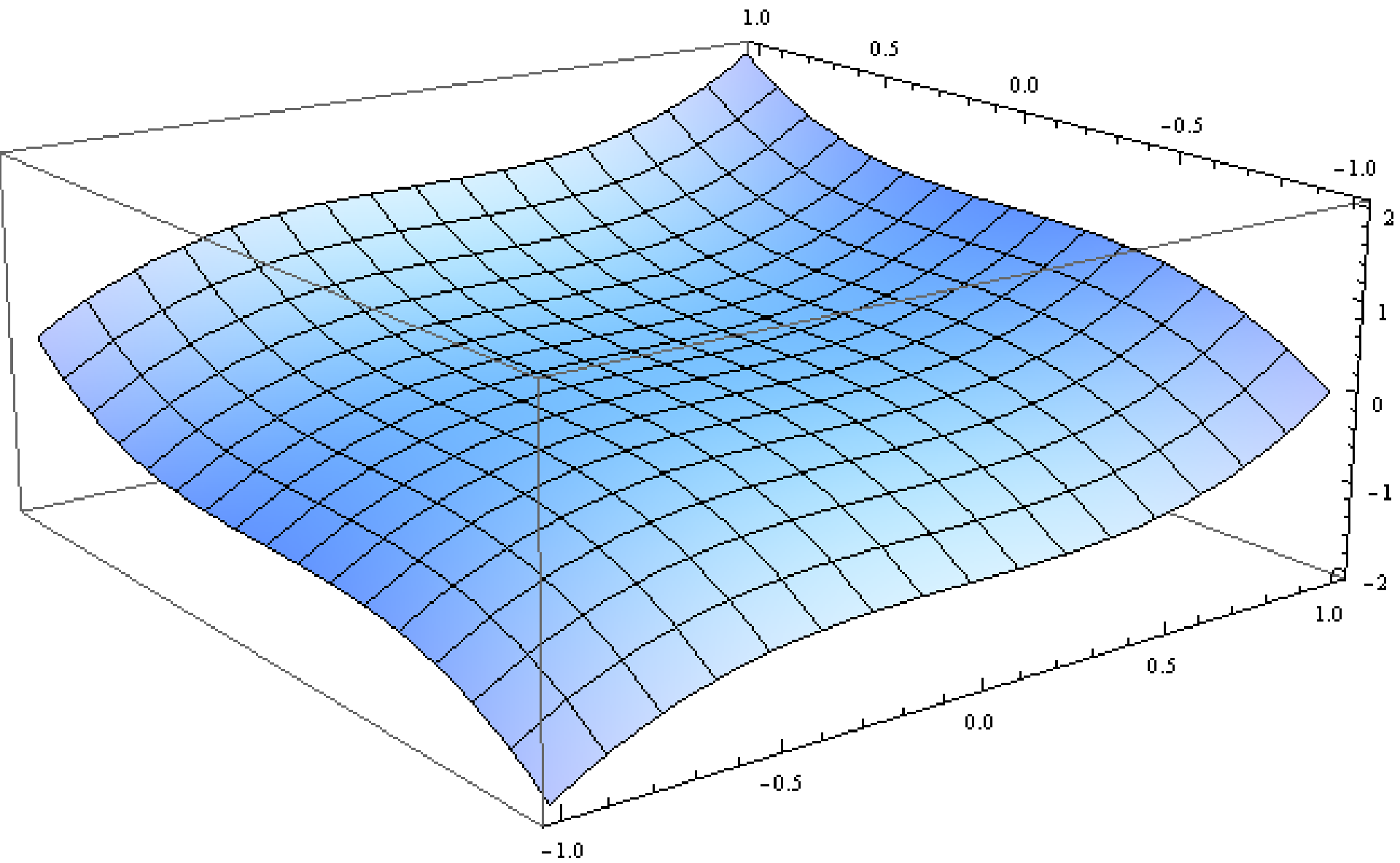
$$x^2 + y^2$$



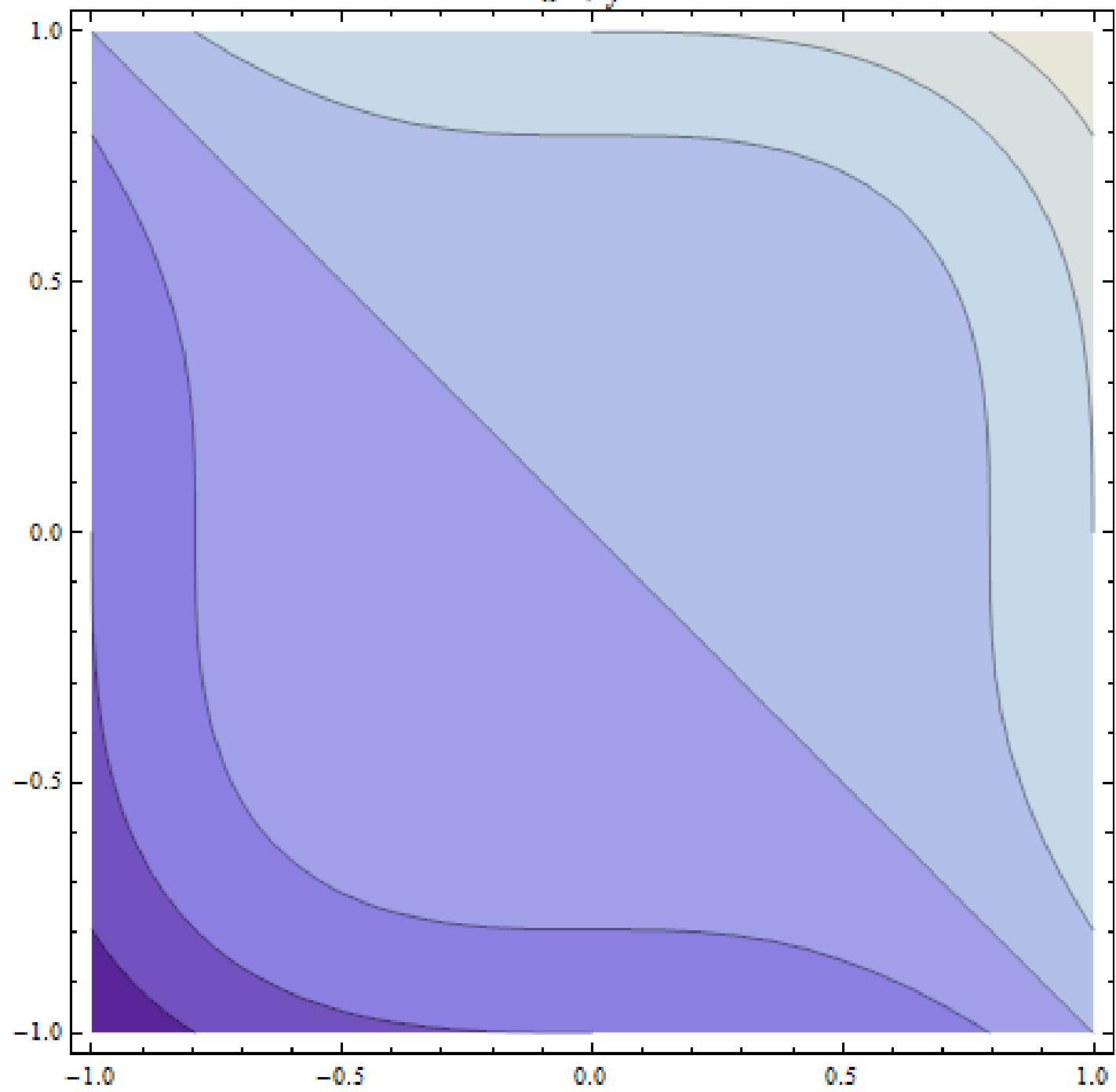
$$x^2 + y^2$$

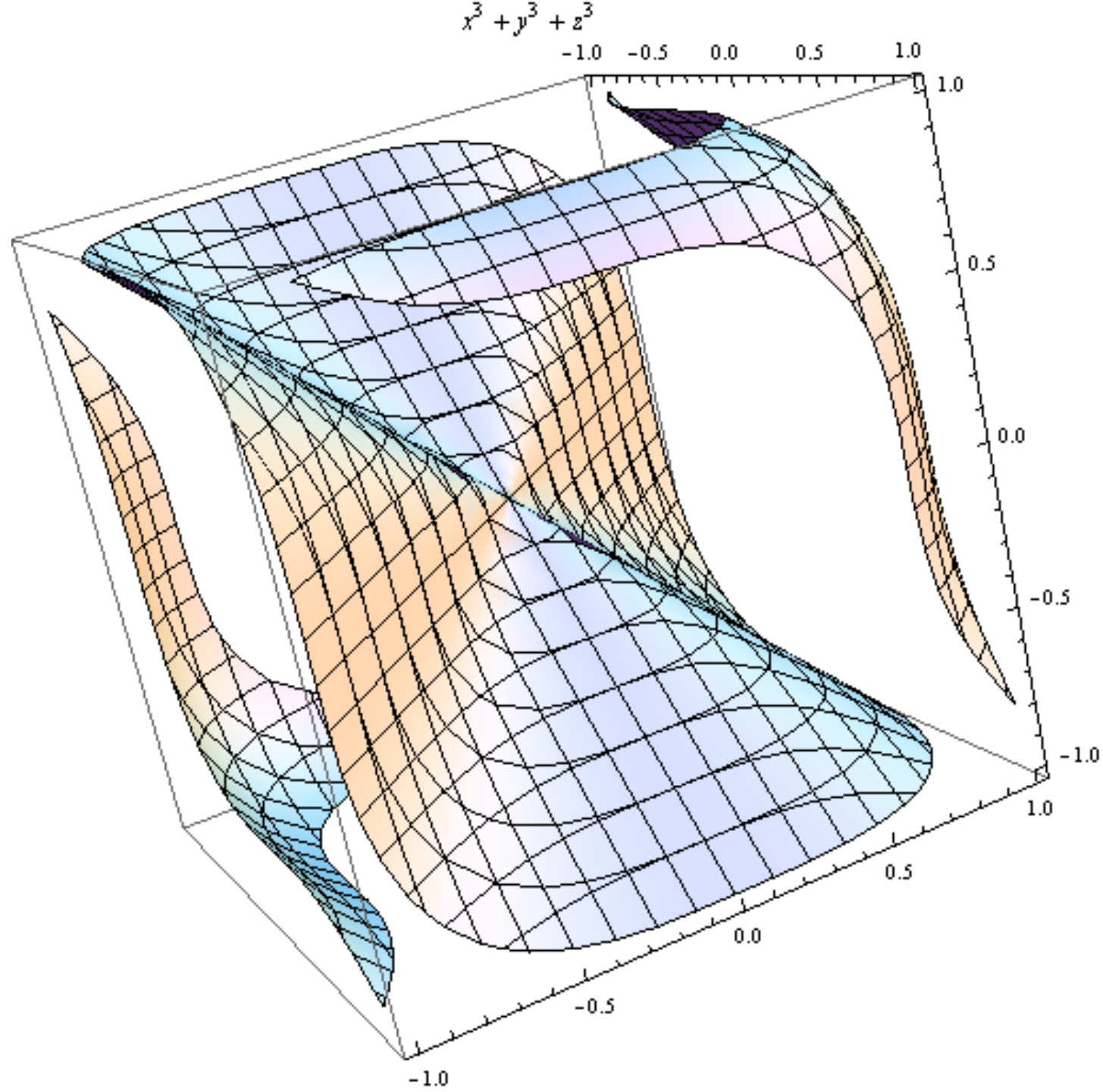




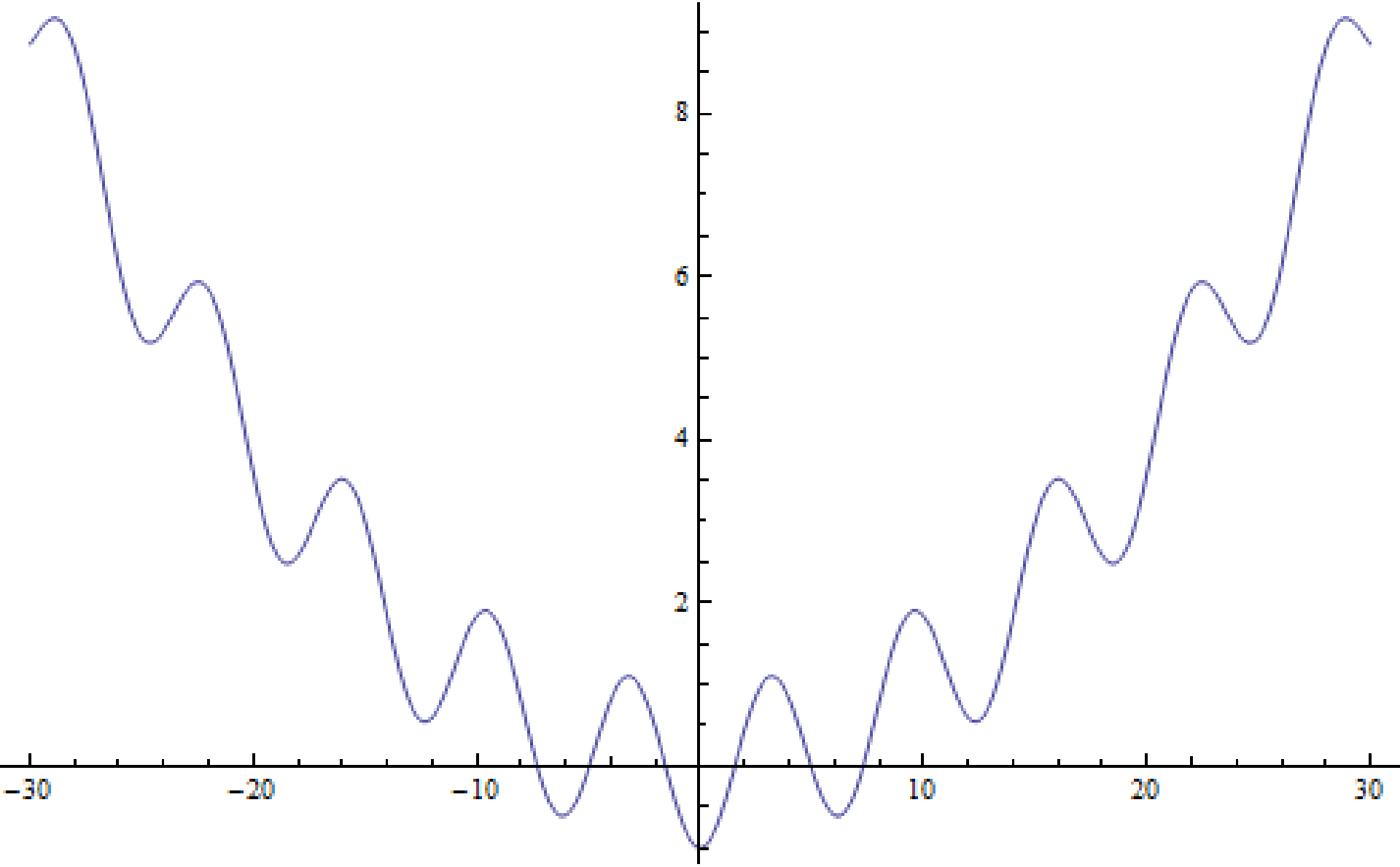


$$x^3 + y^3$$

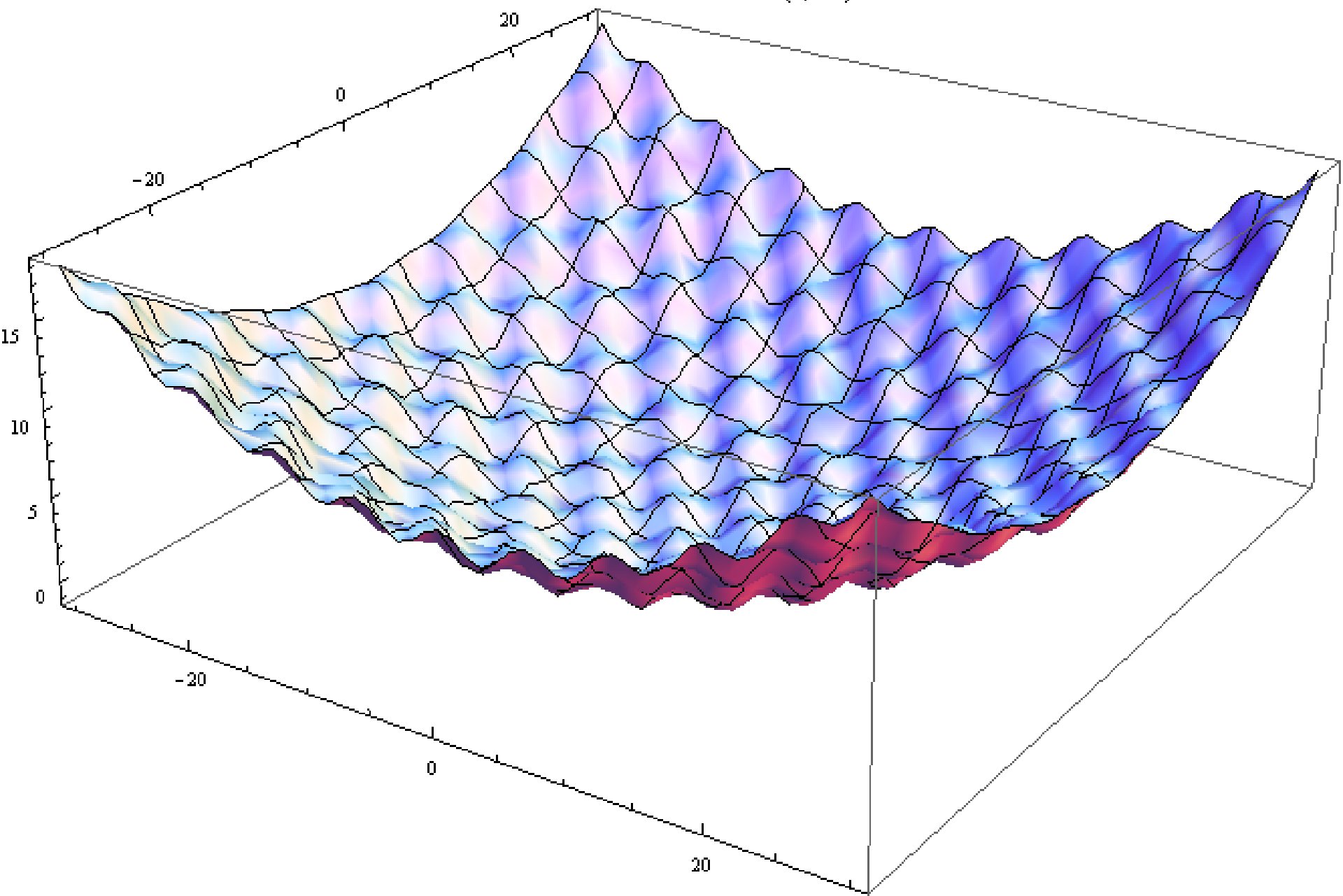




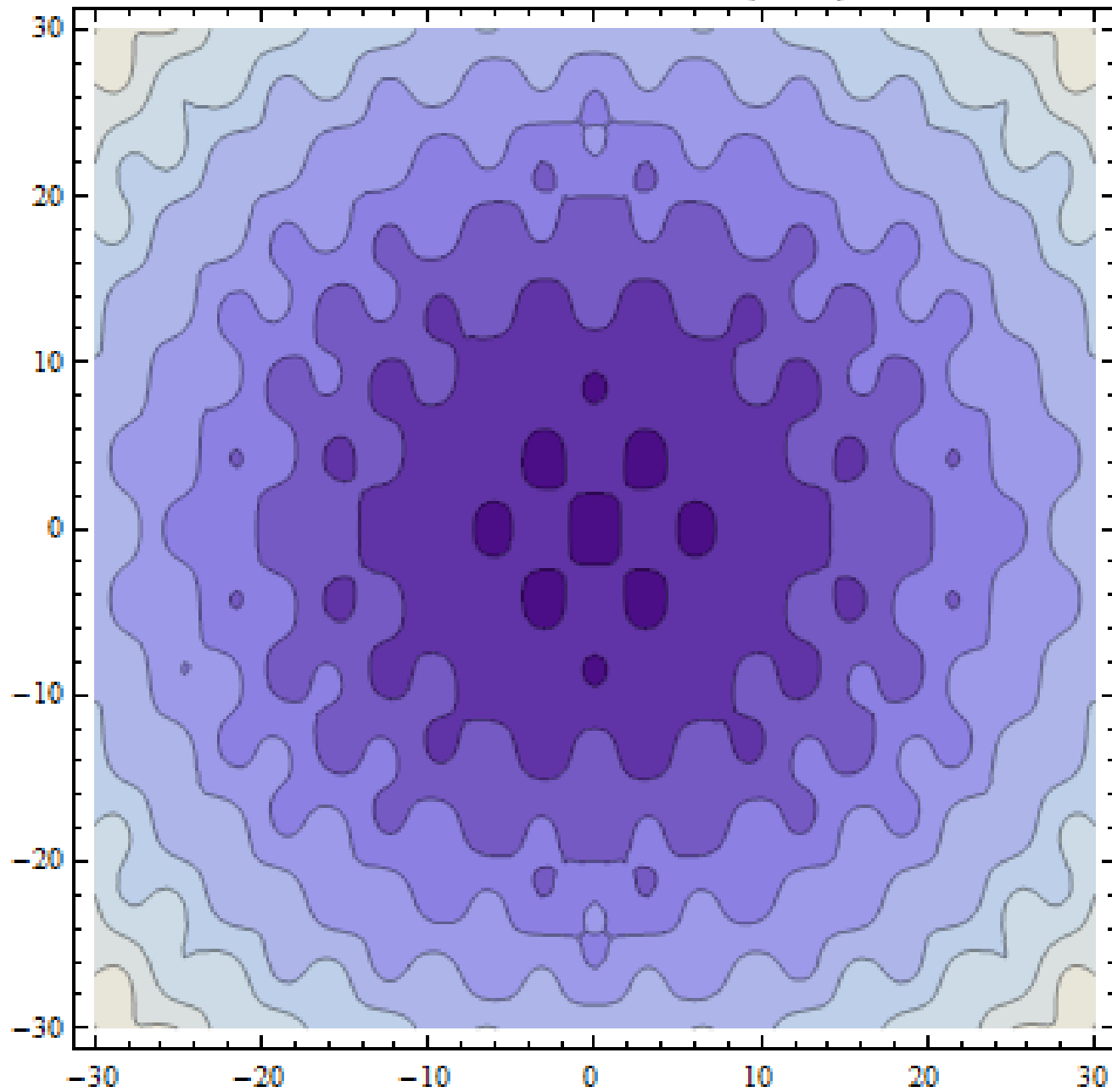
$$\frac{x^2}{100} - \cos(x)$$



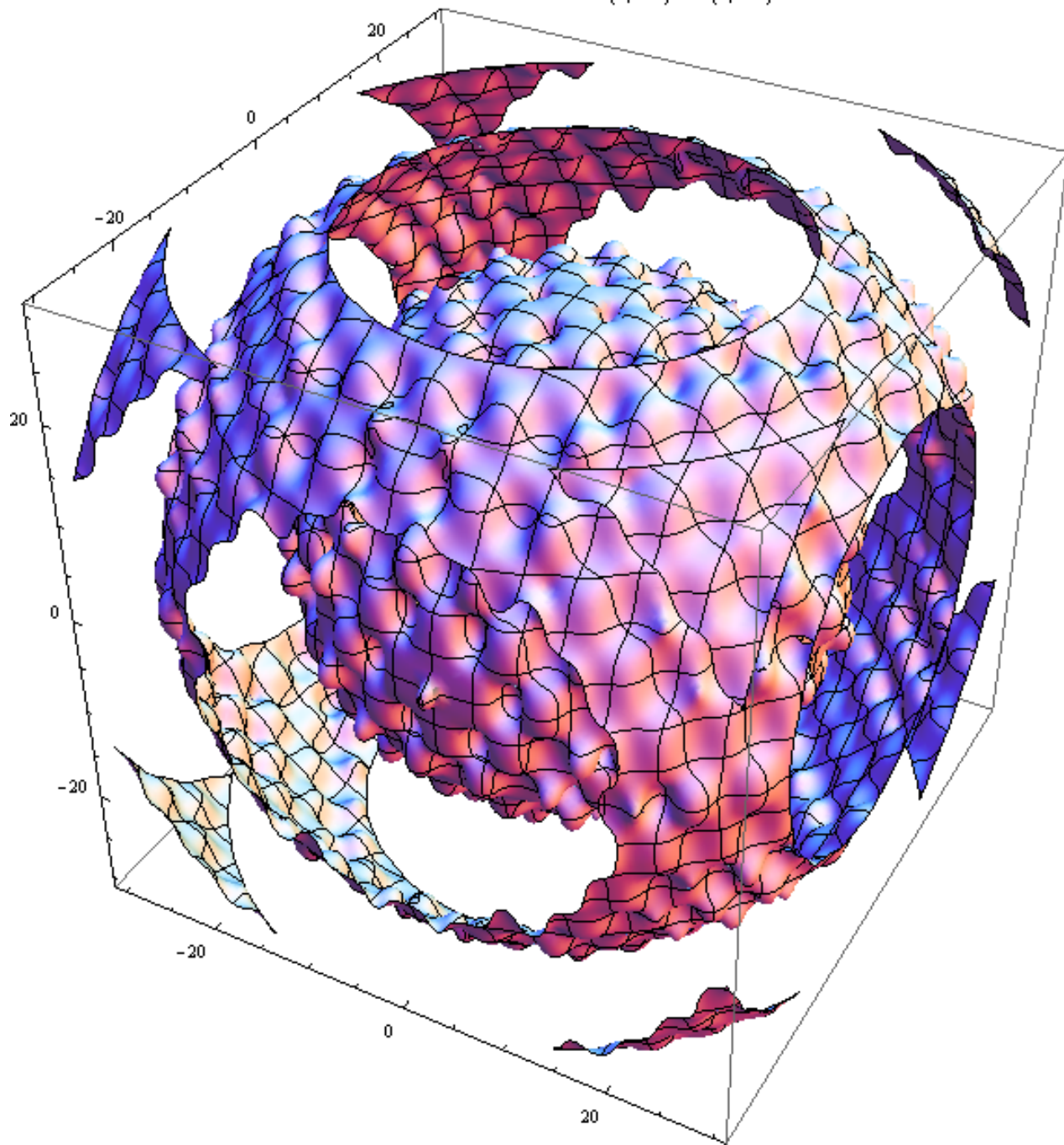
$$\frac{1}{100}(x^2 + y^2) - \cos(x) \cos\left(\frac{y}{\sqrt{2}}\right)$$



$$\frac{1}{100}(x^2 + y^2) - \cos(x) \cos\left(\frac{y}{\sqrt{2}}\right)$$



$$\frac{1}{100}(x^2 + y^2 + z^2) - \cos(x) \cos\left(\frac{y}{\sqrt{2}}\right) \cos\left(\frac{z}{\sqrt{3}}\right)$$



Méthode de la dérivée



- ⌘ Lorsque l'on sait calculer explicitement les zéros de la dérivée (ou du gradient), on sait que $f'(X)=0$ est une condition nécessaire pour que X soit un point extrémal hors des frontières de l'espace de définition.
- ⌘ Cette méthode ne fonctionne que pour des fonctions analytiques simples.

Méthodes déterministes locales: le gradient

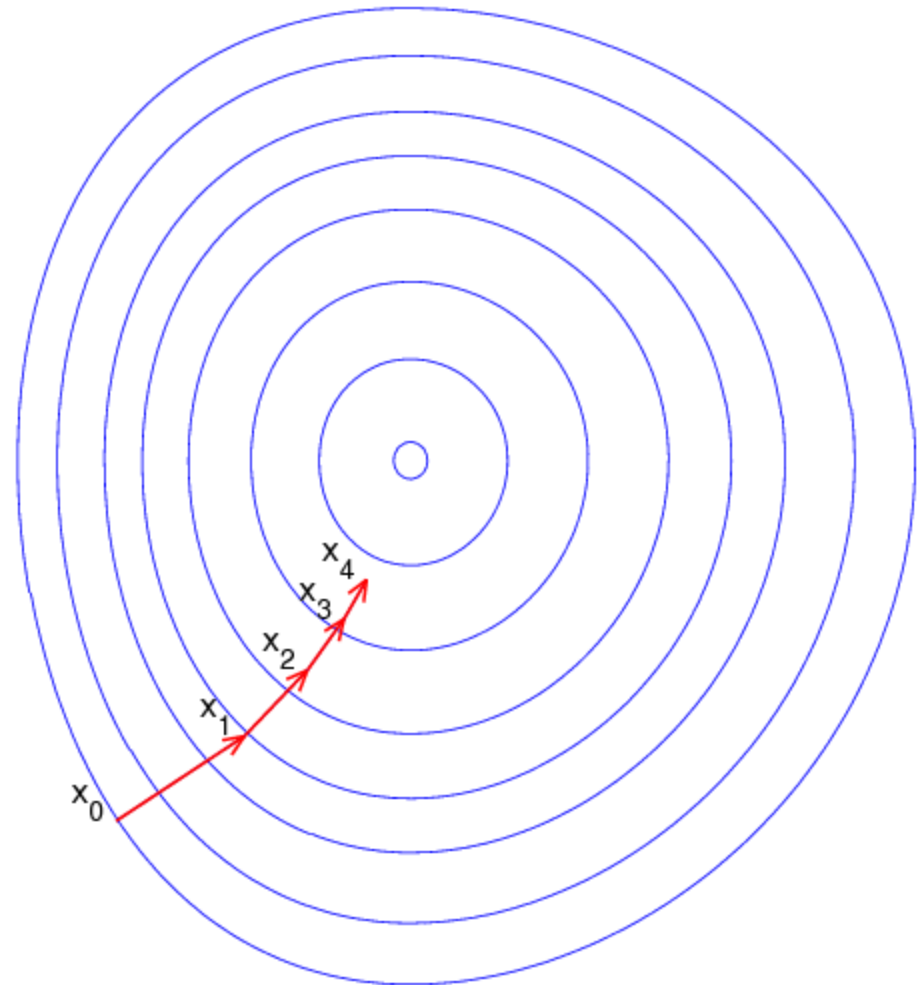
Soit $f(X)$ fonction d'un vecteur X , à valeurs réelles, et son gradient $f'(X)$. On calcule la suite:

$$X_{n+1} = X_n - a f'(X_n), \quad a > 0$$

Le choix de a est idéalement fait en minimisant pour $a > 0$:

$$G(a) = f(X_n - a f'(X_n))$$

Ceci n'est généralement pas possible, et on utilise pour trouver a des méthodes approchées.



Méthodes déterministes locales d'ordre 2



- ⌘ Pour accélérer la descente, on utilise les informations apportées par la dérivée seconde de la fonction (le Hessien pour les fonctions à plusieurs variables)
- ⌘ Ces méthodes nécessitent de calculer la dérivée et le Hessien simultanément.

Méthodes déterministes locales d'ordre 2

⌘ $f(y) = f(x) + f'(x)(y-x) + \frac{1}{2} f''(x)(y-x)^2 + d$

⌘ En minimisant la forme quadratique en y :

⊠ $f'(x) + f''(x)(y-x) = 0$ soit $y = x - f'(x)/f''(x)$

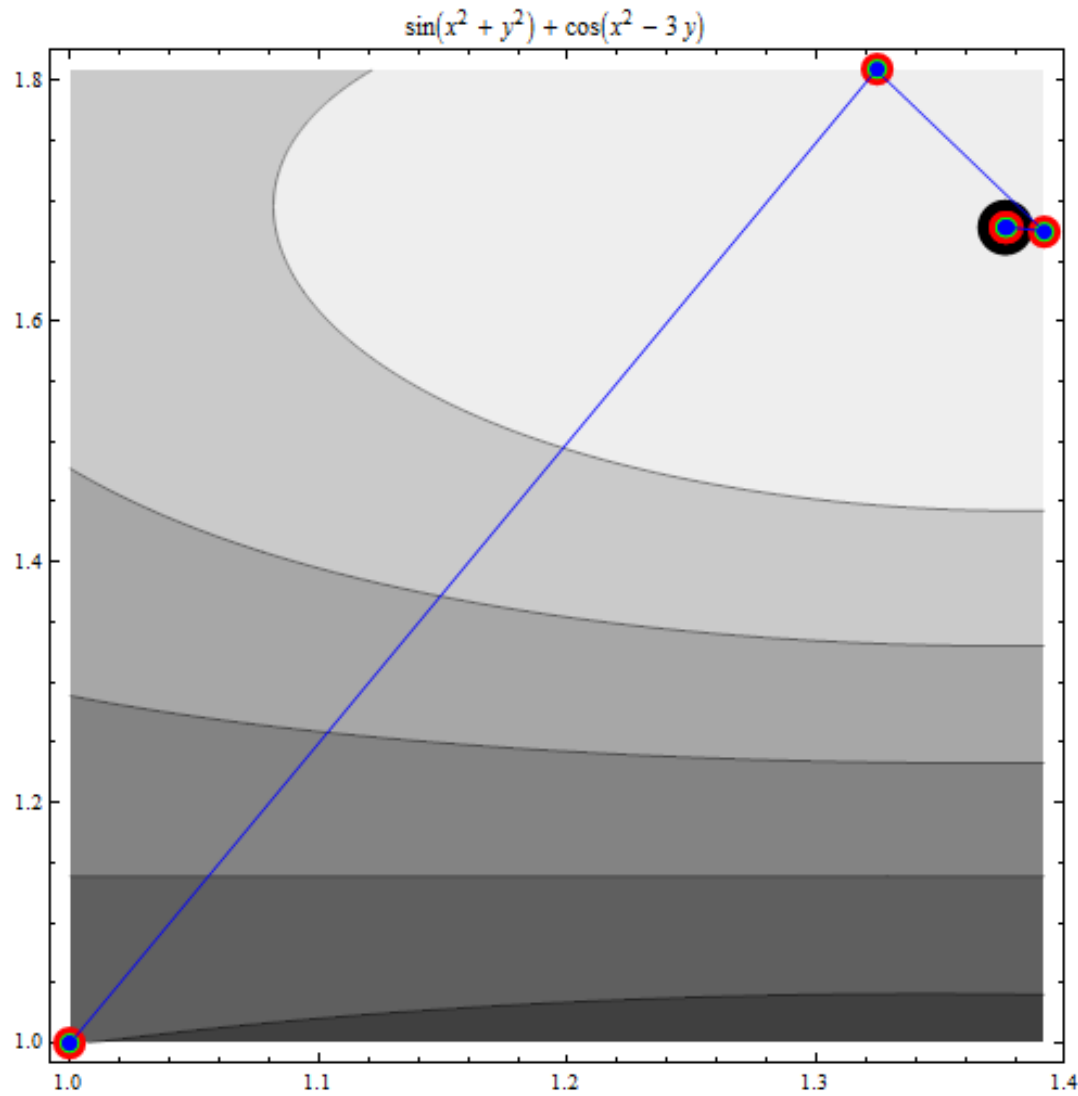
⌘ Algorithme:

⊠ $x_{n+1} = x_n - f'(x_n) / f''(x_n)$

⌘ Méthode connue en général sous le nom de méthode de Newton.

⌘ Sa convergence est plus rapide que la méthode de gradient.

Méthodes déterministes locales d'ordre 2 (Newton)

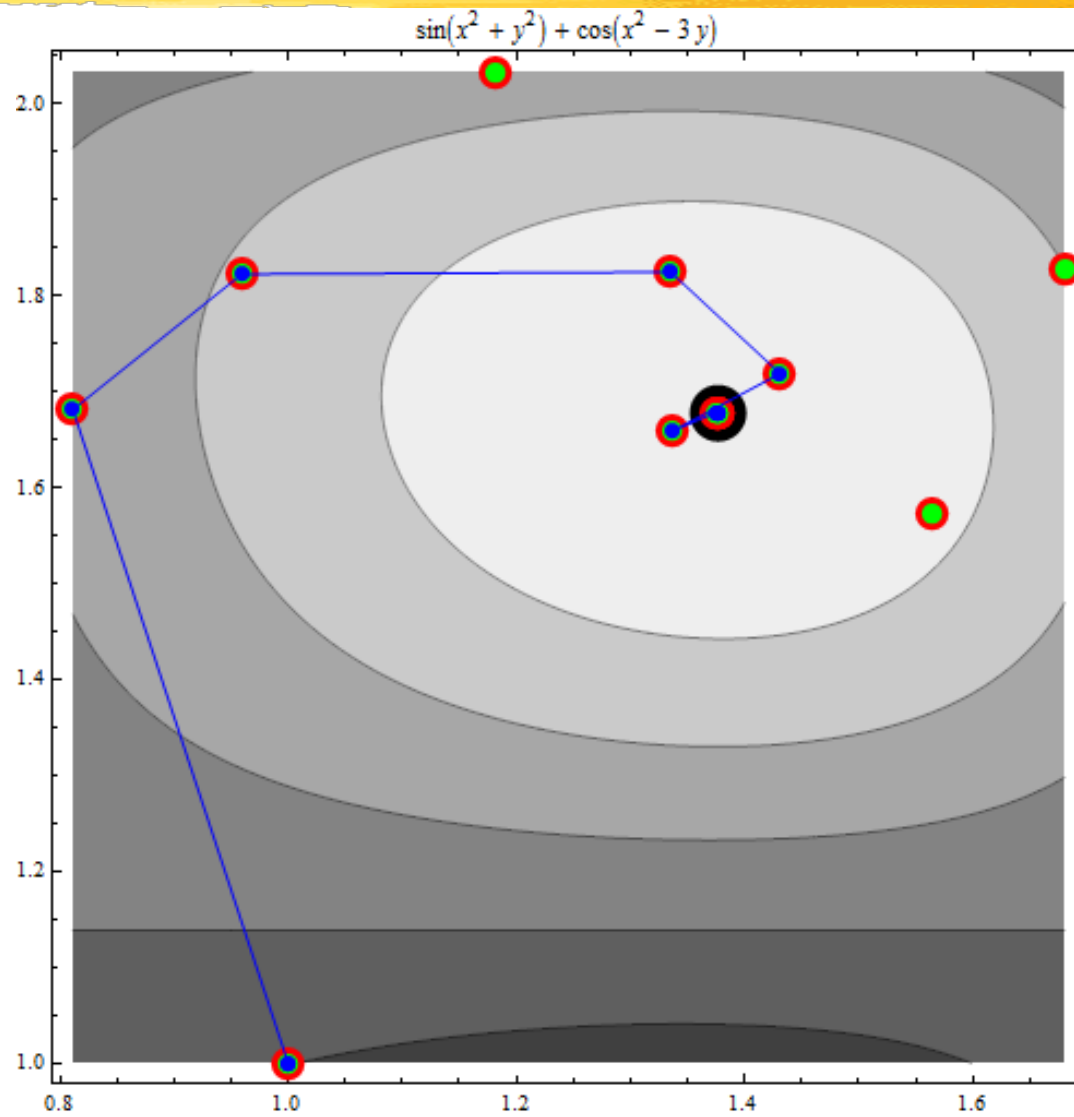


Méthodes déterministes locales: BFGS



- ⌘ BFGS est une méthode qui approxime la matrice du hessien par analyse des gradients successifs
- ⌘ Elle ne nécessite que la connaissance du gradient.
- ⌘ Elle est plus rapide que le gradient, et moins rapide que la méthode de Newton
- ⌘ C'est une méthode très utilisée en pratique.

BFGS



Méthodes locales: le simplexe de Nelder-Mead

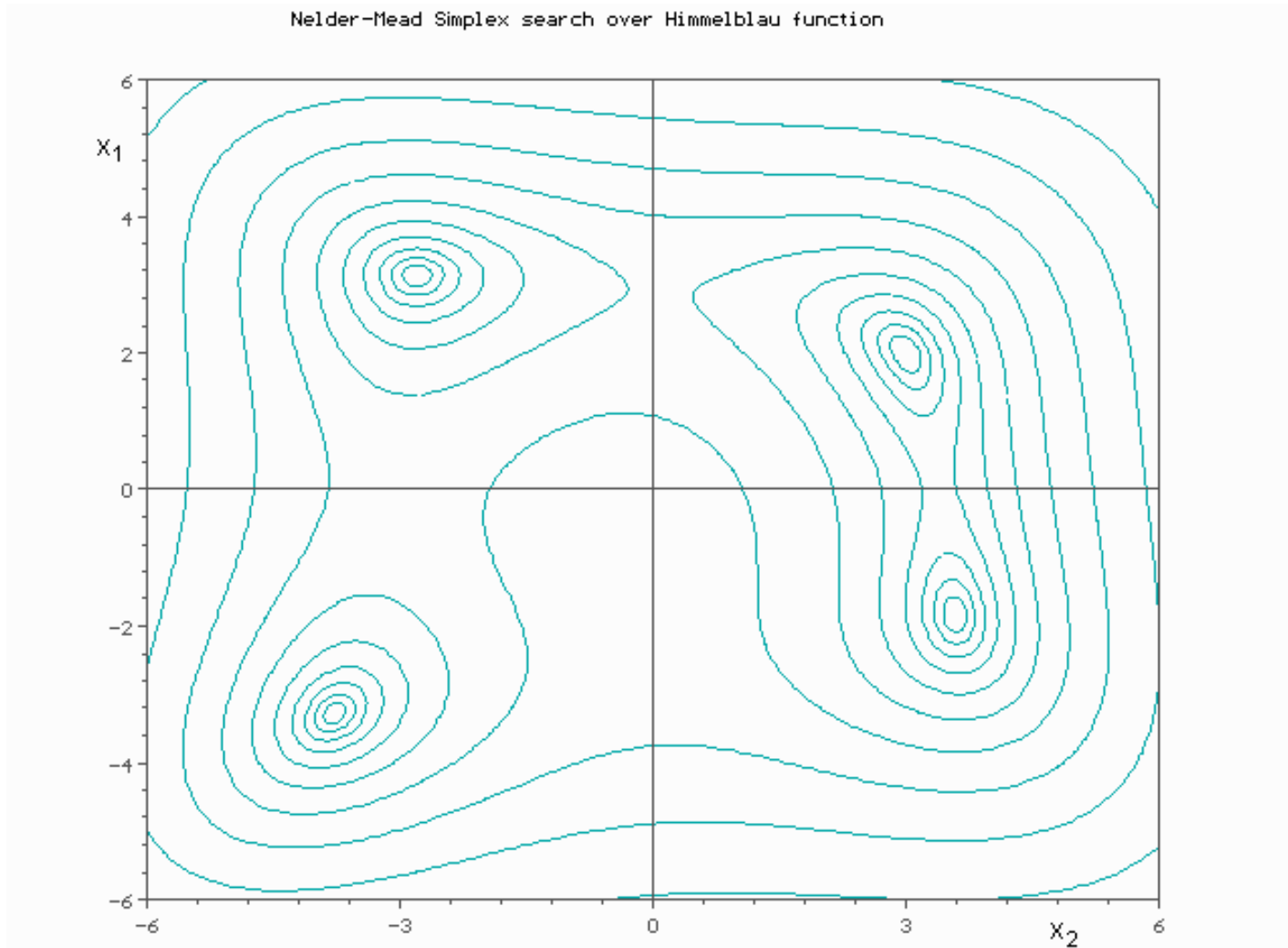


- ⌘ Méthode travaillant sur un polytope: pour une fonction de n variables, on choisit $n+1$ points et on les fait évoluer par extension et contraction.
- ⌘ Méthode qui ne nécessite pas le calcul du gradient ou du hessien, et donc très pratique sur les fonctions complexes.
- ⌘ Les preuves de convergence sont peu claires
- ⌘ L'algorithme est simple et pratique.

Le simplexe de Nelder-Mead

- ⌘ Choix de $n+1$ points (x_1, \dots, x_{n+1})
- ⌘ Tri du simplexe: $f(x_1) < f(x_2) < \dots < f(x_{n+1})$
- ⌘ Barycentre de n points: $x_0 = (x_1 + \dots + x_n) / n$
- ⌘ Réfléchi de x_{n+1} / x_0 : $x_r = x_0 + (x_0 - x_{n+1})$
- ⌘ Si $f(x_r) < f(x_1)$, $x_e = x_0 + 2(x_0 - x_{n+1})$. Si $f(x_e) < f(x_r)$, $x_{n+1} \leftarrow x_e$, sinon $x_{n+1} \leftarrow x_r$. Retour au tri.
- ⌘ Si $f(x_n) < f(x_r)$, $x_c = x_{n+1} + (x_0 - x_{n+1}) / 2$. Si $f(x_c) < f(x_r)$, $x_{n+1} \leftarrow x_c$, retour au tri
- ⌘ Sinon: $x_i \leftarrow x_0 + (x_i - x_1) / 2$. Retour au tri.

Nelder Mead



Méthodes locales (BFGS sur Griewank)

